

MD-530T silnik krokowy z hamownią

1.	4.	Data wykonania: -----
2.	5.	
3.	6.	

1. Wyznaczanie charakterystyk zespołu napędowego przy zadanym sterowaniu silnika

Tab.1. Pomiary przy zmiennym obciążeniu i stałym sterowaniu silnikiem

Lp.	fz=const	f	M	P	Lp.	fz=const	f	M	P
	[imp/s]	[obr/s]	[Nm]	[W]		[imp/s]	[obr/s]	[Nm]	[W]
1					1				
2					2				
3					3				
4					4				
5					5				
6					6				
7					7				
8					8				
9					9				
10					10				

2. Wyznaczanie maksymalnej częstotliwości roboczej

Tab.2. Pomiary do wyznaczenia maksymalnej częstotliwości roboczej

Lp.	fz	f	M
	[imp/s]	[obr/s]	[Nm]
1			
2			
3			
4			
5			
6			
7			
8			
9			
10			
11			
12			
13			
14			
15	1000		

3. Wyznaczanie maksymalnej częstotliwości rozruchowej

Tab.3. Pomiary do wyznaczenia maksymalnej częstotliwości rozruchowej

Lp.	fz	f	M
	[imp/s]	[obr/s]	[Nm]
1			
2			
3			
4			
5			
6			
7			
8			
9			
10			

Podpis prowadzącego: